



姓名：左佳文 意向岗位：机械结构设计研发工程师



核心优势：机器人工程专业本科在读，获 4 项国家级竞赛奖项、7 项省级竞赛奖项、2 项发明专利受理；熟练使用 SolidWorks、AutoCAD、Ansys 等工程软件，专业基础扎实；性格开朗大方、善于沟通，学习能力强。

电话：15623957903 邮箱：2231845089@qq.com 微信：ZJW2231845089 湖北省武汉市

教育背景

2023.09-2027.07 武汉工程大学 机器人工程专业 / 本科

- GPA:** 3.21/5.0 (专业前 20%) ; 丙等奖学金 (2025) 。
- 核心课程：**工程测试技术、材料力学、理论力学、控制工程基础、机械设计、机械原理、机器人学等。

实习经历

2026.07- 至今 武汉谋创机器人有限公司 (谋先飞) 仿真工程师

- 主要工作：**搭建机器人与产线环境的数字孪生 3D 资产，负责 MJCF/URDF 动力学模型制作、碰撞与物理参数配置，在 motrixsim (国产仿真软件) 中完成建模、装配与物理参数配置，并对机器人开展虚拟测试。
- 取得成就：**负责广晟训练场机器狗山地巡查并调查自然灾害的仿真赛道，获得**第一名**。

项目经历

2025.06-2025.11 智能垃圾分类机器人 (工训赛湖北赛区二等奖) 团队负责人

- 技术栈：**solidworks、autocad、嘉立创 ican 工具箱、42 步进电机、mg996 舵机、36 步进电机、拓竹 3D 打印、树莓派 4B 开发板。
- 项目描述：**智能垃圾分类机器人主要由两个双轴舵机驱动的翻转机构和同步带与两个 42 步进电机驱动的伸缩杆机械臂组成。当只有一个垃圾时，两个双轴舵机负责前后和左右的翻转，将垃圾精准投放到对应的垃圾桶中；当有多个垃圾时，两个 42 步进电机与同步带实现机械臂往 XY 轴移动，再由 36 步进电机驱动伸缩杆抓取垃圾，丢到对应的垃圾桶中。
- 主要工作：**负责零件的采买和与供应商的沟通，并且负责电机的选型和调试，还有非标件的建模与 3D 打印。

2024.09-2025.05 蜂箱智能除螨装置 (过控赛国家二等奖) 团队负责人

- 技术栈：**solidworks、autocad、滴定泵、stm32 单片机、拓竹 3D 打印、激光切割机。
- 项目描述：**蜂箱智能除螨装置内装有温湿度监测模块，并通过 stm32 单片机进行控制，上传到小程序上。箱体设计和锁扣设计方便安装，抽拉式结构设计方便用户进行维护和检修。
- 主要工作：**负责蜂箱的误差分析和零件的采买与质量管理，并负责蜂箱智能除螨装置的整体结构设计。

比赛荣誉

- 2025 年 3 月 发明专利《一种基于多模态感知的柔性电池拆解机械臂系统》受理 (申请号：2025108336729)
- 2025 年 4 月 发明专利《一种基于机械臂的废旧电池放电装置》受理 (申请号：202510341532X)
- 2025 年 5 月 第七届全国校园人工智能算法精英大赛**全国二等奖**
- 2025 年 5 月 中国大学生机械工程创新创业大赛**全国二等奖**
- 2025 年 7 月 第十一届中国国际大学生创新大赛**省级银奖**
- 2025 年 11 月 中国大学生工程实践与创新能力大赛**省级二等奖**
- 2026 年 5 月 蓝桥杯科技创新赛道**全国三等奖**

专业技能

- 英语：**CET-4 (487 分) , 英语课程均分 90+。
- 建模与出图：**了解零件的尺寸偏差和质量管控，熟悉使用 SW 进行零件和装配体的建模和工程图出图，熟练使用 autocad 进行出图和标注，熟悉各种电机的选型。
- 仿真：**会使用 ansys 系列仿真模块，独立开展结构、热力学有限元建模优化处理和材料失效分析。
- 办公软件：**会使用 Word 文档排版，Excel 数据透视与函数分析，PPT 演示文稿制作。